

$$v = \left\{ \begin{pmatrix} 4 \\ 4.5 \\ 16 \end{pmatrix} \right\} \subset [1]$$

The vectors $v_1 = (1, 0, 0, 0)$ and $v_2 = (1, 1, 0, 0)$ are linearly independent. Enlarge $\{v_1, v_2\}$ to a basis for \mathbb{R}^4 .

La matriz correspondiente a estos vectores es:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}. \text{ Podemos reducirlo aún más.}$$

Usando Gauss-Jordan

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_1 - R_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Ahora para que sea una base en \mathbb{R}^4 , agregamos dos vectores más, digamos $v_3 = (0, 0, 1, 0)$ y $v_4 = (0, 0, 0, 1)$. Así nos queda la matriz

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Tenemos que la matriz es linealmente independiente y la matriz A es base de \mathbb{R}^4 .